

# MG080-1 Zapojení PCB AA0.0

## PCB AA0.0

### Základní funkce řídicí elektroniky

- 1) Regulace rychlosti posuvu drátu 1-18m/min
- 2) elektrodynamická brzda motorku.
- 3) Spínání stykače a plynového ventilku

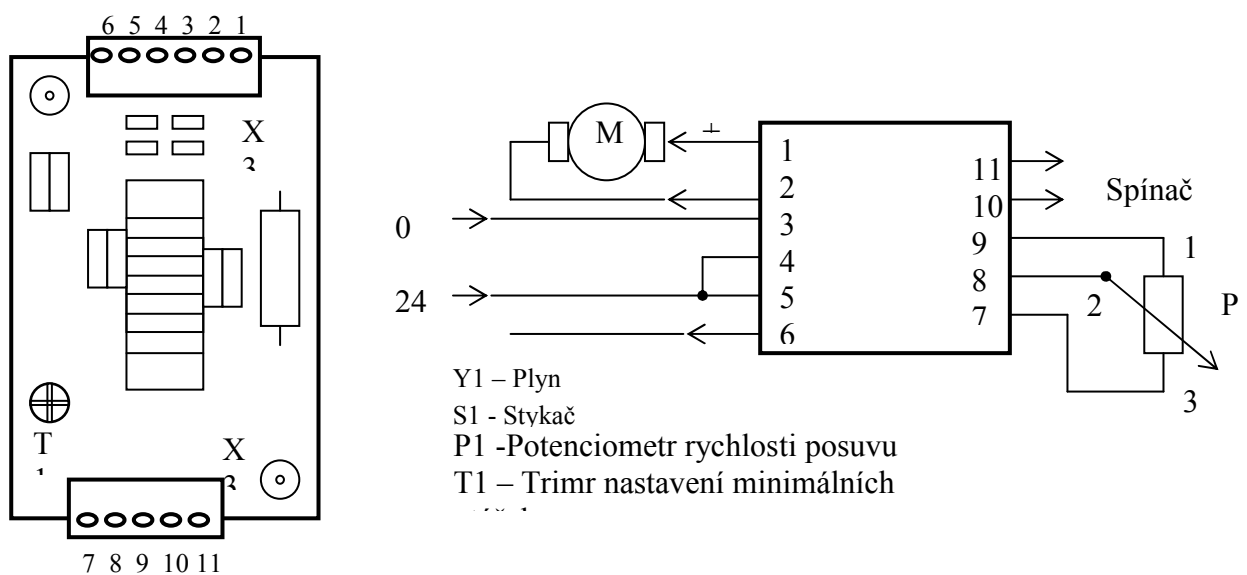
### Blokové schéma řídicích obvodů a označení svorek

X3:1 – X3:6- Svorkovnice dle schématu

X3:7\_ X3:11- Svorkovnice dle schématu

T 1 - Trimr podávací rychlosti posuvu

P1 - Potenciometr rychlosti posuvu 10k $\Omega$ /N



### Výměna řídicí elektroniky

- 1) Demontovat levý kryt stroje
- 2) Sejmout svorkovnici J1 a J2
- 3) Stáhnout elektroniku z plastových přichytek.
- 4) Analogicky namontovat novou desku opačným postupem. a nastavit minimální otáčky

### Popis nastavení minimálních otáček posuvu.

Pro správnou funkci stupnice podávací rychlosti je nutné nastavit minimální rychlost.

- 1) Otevřít kladku podávání, sepnout tlačítko hořáku a nastavit potenciometr rychlosti posuvu na minimum
- 2) Trimrem T1 natavit otáčky na hodnotu 8-10 ot/min

Zpracoval:DJ 31/3/2010

Přezkoumal: DJ 31/3/2010

Schválil: VS 31/3/2010